

15-ЛЕКЦИЯ. Бірінші ретті дербес туындылы сызықты дифференциалдық теңдеулер

Лекция мақсаты: Дербес туындылы сызықты теңдеулерді интегралдау әдістерімен таныстыру. Жалпы шешімді құру әдісімен таныстыру.

Негізгі сөздер: Квазисызықты теңдеулер, сипаттаушы теңдеулер, интеграл, симметриялы түрдегі теңдеулер.

Қысқаша мазмұны

1. Бірінші ретті дербес туындылы дифференциал теңдеудің жалпы түрі былай жазылады:

$$F\left(x_1, \dots, x_n, u, \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n}\right) = 0 \quad (1)$$

Мұндағы u - белгісіз функция, x_1, \dots, x_n - тәуелсіз айнымалылар. F - кейбір $D_1 \subset R^{2n+1}$ облысында екі рет үздіксіз дифференциалданатын функция болсын.

Анықтама. Кейбір $D_2 \subset R^n$ облысында анықталған үздіксіз дифференциалданатын $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясы (1) теңдеудің шешімі деп аталады, егер ол төмендегідей шарттарды қанағаттандырса:

- 1) $\left(x_1, \dots, x_n, \varphi, \frac{\partial \varphi}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial \varphi}{\partial x_n}\right) \in D_1, \forall (x_1, \dots, x_n) \in D_2$
- 2) $F\left(x_1, \dots, x_n, \varphi, \frac{\partial \varphi}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial \varphi}{\partial x_n}\right) = 0, \forall (x_1, \dots, x_n) \in D_2$

Бұл $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясы $R_{x_1, \dots, x_n, u}^{n+1}$ - кеңістігінде кейбір бетті анықтайды. Осы бетті берілген теңдеудің интегралдық беті деп атайды.

Бірінші ретті дербес туындылы теңдеулерді интегралдау әдетте жәй дифференциал теңдеулер жүйесін интегралдауға келтіріледі. Сондықтан, мұндай теңдеулер жәй дифференциал теңдеулер бағдарламасына енгізілген.

Біз бұл жерде бірінші ретті дербес туындылы теңдеулердің тек екі сызықты түрін ғана қарастырамыз.

2. Алдымен, біртекті сызықты теңдеуді қарастырайық:

$$f_1(x_1, \dots, x_n) \frac{\partial u}{\partial x_1} + \dots + f_n(x_1, \dots, x_n) \frac{\partial u}{\partial x_n} = 0 \quad (2)$$

Мұндағы, f_i - функциялары кейбір $D \subset R^n$ облысында үздіксіз дифференциалданатын және бәрі бірдей нөлге айналмайтын функциялар деп есептелінеді. Бұл (2) теңдеуге төмендегідей жәй дифференциал теңдеулердің симметриялық түрі сәйкес қойылады.

$$\frac{dx_1}{f_1(x_1, \dots, x_n)} = \frac{dx_2}{f_2(x_1, \dots, x_n)} = \dots = \frac{dx_n}{f_n(x_1, \dots, x_n)} \quad (3)$$

Осы жүйені (2) теңдеудің сипаттаушы жүйесі деп атайды. Оның интегралдық қисықтары (2) теңдеудің сипаттауыштары (характеристикалары) деп аталады. Бұл жүйенің барлық уақытта шешімдері бар және ол жалғыз. Сондықтан, D облысының әрбір нүктесі арқылы тек бір ғана сипаттауыш өтеді және олардың тәуелсіздерінің саны $n-1$ - ге тең, себебі, ол $n-1$ - ретті қалыпты жүйеге эквивалент.

Теорема-1. D облысында анықталған үздіксіз дифференциалданатын $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясы (2) теңдеудің шешімі болуы үшін оның (3) жүйенің интегралы болуы қажетті және жеткілікті.

Дәлелдеуі. 1) қажеттілігі. Айталық, $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясы (2) теңдеудің шешімі болсын:

$$f_1(x_1, \dots, x_n) \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} + \dots + f_n(x_1, \dots, x_n) \frac{\partial \varphi}{\partial x_n} = 0, \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in D \quad (4)$$

Бұл функцияның толық дифференциалы былай жазылады:

$$du = \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial \varphi}{\partial x_n} dx_n \quad (5)$$

Осындағы әрбір dx_i -дің орнына оған пропорционал f_i функциясын қойсақ, төмендегідей қатынас аламыз:

$$du = \left[\frac{\partial \varphi}{\partial x_1} f_1(x_1, \dots, x_n) + \dots + \frac{\partial \varphi}{\partial x_n} f_n(x_1, \dots, x_n) \right] K(x_1, \dots, x_n) \quad (6)$$

Мұндағы, $K(x_1, \dots, x_n) \neq 0$ - пропорция коэффициенті. Алдыңғы (4) тепе-теңдікті ескерсек, квадрат жақшаның ішіндегі өрнек нөлге тепе-тең болады, яғни

$$d\varphi = \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} f_1(x_1, \dots, x_n) + \dots + \frac{\partial \varphi}{\partial x_n} f_n(x_1, \dots, x_n) = 0, \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in D \quad (7)$$

Ал бұл тепе-теңдік $\varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясының (3) жүйенің интегралы болатынын білдіреді.

2) жеткіліктілігі. Айталық, $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясы (3) жүйенің интегралы болсын:

$$du / (3) = \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} f_1(x_1, \dots, x_n) + \dots + \frac{\partial \varphi}{\partial x_n} f_n(x_1, \dots, x_n) = 0, \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in D \quad (8)$$

Соңғы тепе-теңдік $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ функциясының (2) теңдеудің шешімі екенін көрсетеді.

Теорема-2. Берілген (2) теңдеудің жалпы шешімі

$$u = \Phi(\varphi_1, \dots, \varphi_{n-1}) \quad (9)$$

түрінде анықталады. Мұндағы, Φ - кез келген үздіксіз дифференциалданатын функция, ал $\varphi_1, \dots, \varphi_{n-1}$ - (3) жүйенің тәуелсіз интегралдары.

Дәлелдеуі. Айталық, кейбір $u = \varphi_n(x_1, \dots, x_n)$ функциясы (2) теңдеудің D облысындағы кез келген шешімі болсын. Бұл шешім $\varphi_1, \dots, \varphi_{n-1}$ функцияларымен қоса (2) теңдеуді тепе-теңдікке айналдырады:

$$f_1(x_1, \dots, x_n) \frac{\partial \varphi_i}{\partial x_1} + \dots + f_n(x_1, \dots, x_n) \frac{\partial \varphi_i}{\partial x_n} = 0, \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in D$$

$$(i = 1, \dots, n)$$

Бұл біртекті сызықты жүйенің нөлдік емес

$$u_1 = \varphi_1(x_1, \dots, x_n), \dots, u_n = \varphi_n(x_1, \dots, x_n)$$

шешімі бар. Сондықтан, бұл жүйенің анықтауышы нөлге тең. Ол $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ функцияларының якобианына тең.

$$\frac{\partial(\varphi_1, \dots, \varphi_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)} = 0, \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in D$$

Соңғы қатынас $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ функцияларының өзара тәуелділігін көрсетеді. Олардың алдыңғы $\varphi_1, \dots, \varphi_{n-1}$ функциялары өзара тәуелсіз функциялар еді. Сондықтан тәуелділікті соңғы φ_n функциясы беріп тұр:

$$\varphi_n = \Phi(\varphi_1, \dots, \varphi_{n-1})$$

Мұндағы, φ_n - кез келген шешім боғандықтан, (12) қатынас жалпы шешімді береді.

3. Біртекті сызықты теңдеуді қарастырайық:

$$f_1(x_1, \dots, x_n, u) \frac{\partial u}{\partial x_1} + \dots + f_n(x_1, \dots, x_n, u) \frac{\partial u}{\partial x_n} = g(x_1, \dots, x_n, u)$$

Мұндағы, f_i - функциялары кейбір $D_1 \subset R^{n+1}$ облысында үздіксіз дифференциалданатын және бәрі бірдей нөлге тең емес деп есептелінеді: $\sum_{i=1}^n f_i^2(x_1, \dots, x_n, u) \neq 0$

Бұл теңдеуді біртекті сызықты түрге келтіру арқылы интегралдайды. Ол үшін шешімді айқындалмаған функция түрінде іздейді:

$$v(x_1, \dots, x_n, u) = 0$$

Мұндағы, v - функциясын D_1 облысында үздіксіз дифференциалданатын және $\frac{\partial v}{\partial u} \neq 0$ деп аламыз. Осы қатынасты кез келген x_i бойынша дифференциалдайық:

$$\frac{\partial v}{\partial x_i} + \frac{\partial v}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x_i} = 0$$

Осыдан

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} = - \frac{\frac{\partial v}{\partial x_i}}{\frac{\partial v}{\partial u}}, \quad (i = 1, \dots, n)$$

(15) өрнекті (13) теңдеуге қойып, оны $-\frac{\partial v}{\partial u}$ бөлшегіне көбейтсек,

$$f_1(x_1, \dots, x_n, u) \frac{\partial v}{\partial x_1} + \dots + f_n(x_1, \dots, x_n, u) \frac{\partial v}{\partial x_n} + g(x_1, \dots, x_n, u) \frac{\partial v}{\partial u} = 0$$

теңдеуін аламыз. Бұл v бойынша біртекті сызықты теңдеу. Сондықтан, алдыңғы пунктте көрсетілген тәсілді қолданамыз. Бұл теңдеудің сәйкес сипаттаушы жүйесі

$$\frac{dx_1}{f_1(x_1, \dots, x_n, u)} = \dots = \frac{dx_n}{f_n(x_1, \dots, x_n, u)} = \frac{du}{g(x_1, \dots, x_n, u)}$$

түрінде жазылады. Бұл жүйенің өзара тәуелсіз интегралдары n - ге тең:

$$\varphi_1(x_1, \dots, x_n, u), \dots, \varphi_n(x_1, \dots, x_n, u)$$

Бұл жағдайда (13) теңдеудің жалпы шешімі

$$v = \Phi(\varphi_1, \dots, \varphi_n) \quad (18)$$

түрінде жазылады. Шешімді анықталмаған түрде іздеп отырғанымызды ескерсек,

$$\Phi(\varphi_1(x_1, \dots, x_n, u), \dots, \varphi_n(x_1, \dots, x_n, u)) = 0 \quad (19)$$

қатынасын аламыз. Осындағы u -ды x_1, \dots, x_n арқылы өрнектеуге мүмкін болса, ол функция (13) теңдеудің шешімі болады.

Бұл жерде арнайы шешімдер де болуы мүмкін. Ондай шешімдер сол уақытта пайда болады, егер (14) тепе-теңдік тек $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ болғанда ғана орындалса.

4. Біртекті және біртектісіз сызықты теңдеулер үшін Коши есебі былай қойылады:

теңдеудің шешімдерінің ішінен оның бір аргументі тұрақталған жағдайда белгілі бір $n-1$ - өлшемді бетке айналатын дербес шешімді анықтау керек, яғни $u = \varphi(x_1, \dots, x_n)$ шешімінің $x_n = x_n^0$ болғанда белгілі $\alpha(x_1, \dots, x_{n-1})$ функциясына тең болатын шешімді табу керек. Мұны қысқаша

$$u|_{x_n=x_n^0} = \alpha(x_1, \dots, x_{n-1}) \quad (20)$$

түрінде жазады.

Мысалы, екі өлшемді дербес туындылы

$$P \frac{\partial z}{\partial x} + Q \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

теңдеуі үшін Коши есебі былай қойылады:

$$z = \varphi(x, y)$$

шешімінің $x = x_0$ болғанда $z = \alpha(y)$ шартын қанағаттандыратын шешімді іздеу. Ол барлық интегралдық беттердің ішінен $z = \alpha(y)$ қисығы арқылы өтетін бетті табу болып есептелінеді.

Жалпы жағдайда Коши есебінің шешімін табу қиындық тудырмайды.

Мысалдар.

1.
$$x \frac{\partial u}{\partial x} + y \frac{\partial u}{\partial y} + z \frac{\partial u}{\partial z} = 0$$

теңдеуінің жалпы шешімін табайық. Сәйкес сипаттаушы симметрия жүйесін құрайық:

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z}$$

Осыдан

$$\varphi_1 = \frac{y}{x} = C_1, \quad \varphi_2 = \frac{z}{x} = C_2$$

интегралдарын табамыз. Бұл жағдайда жалпы шешім

$$u = \Phi\left(\frac{y}{x}, \frac{z}{x}\right)$$

түрінде жазылады. Дифференциалдау арқылы бұл функцияның шешім болатынына көз жеткізу оңай.

2.
$$x \frac{\partial u}{\partial x} - y \frac{\partial u}{\partial y} = x - y$$

теңдеуінің жалпы шешімін құрайық. Сәйкес

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{-y} = \frac{du}{x-y}$$

жүйесінің екі тәуелсіз интегралдары оңай табылады:

$$\varphi_1 = xy = C_1, \quad \varphi_2 = x + y - u = C_2$$

Жалпы шешім айқындалмаған түрде жазылады:

$$\Phi(xy, x + y - u) = 0$$

Осы қатынасты екінші аргументі бойынша шешсек,
 $u = x + y - f(xy)$
түріндегі шешім аламыз.